

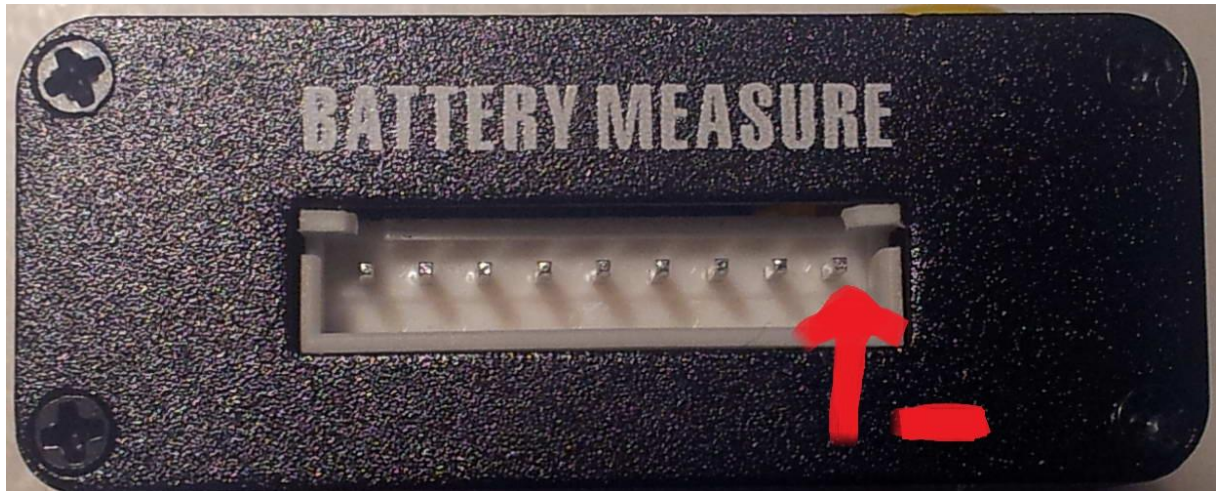
HELICOX G-BOX MULTIFUNCTIONEEL PROGRAMMEER APPARAAT HANDLEIDING

1. INTRODUCTIE. De G-BOX is een multifunctioneel programmeer apparaat dat om alle door HELICOX vervaardigde gyro's te programmeren. Hij kan ook als voltmeter en servo tester worden gebruikt.
2. SPECIFICATIES. Data poort spanningen: DC 4,8 tot 9 V. Servo poort: DC 4,8 tot 9 V. Servo power: DC 4,8 tot 9 V. Accu meet ingang: 4,8 tot 33,6 V (2 tot 8S LiPO, Li ion, Li FePO4, LiMn. Stroomopname: 150mA. Werktemperatuur: -20 tot 70 gr C. Servo compatibiliteit: 1.52 ms analoge servo, 1.52 ms digitale servo en 760 us digitale servo.
3. KNOPPEN EN AANSLUITINGEN.

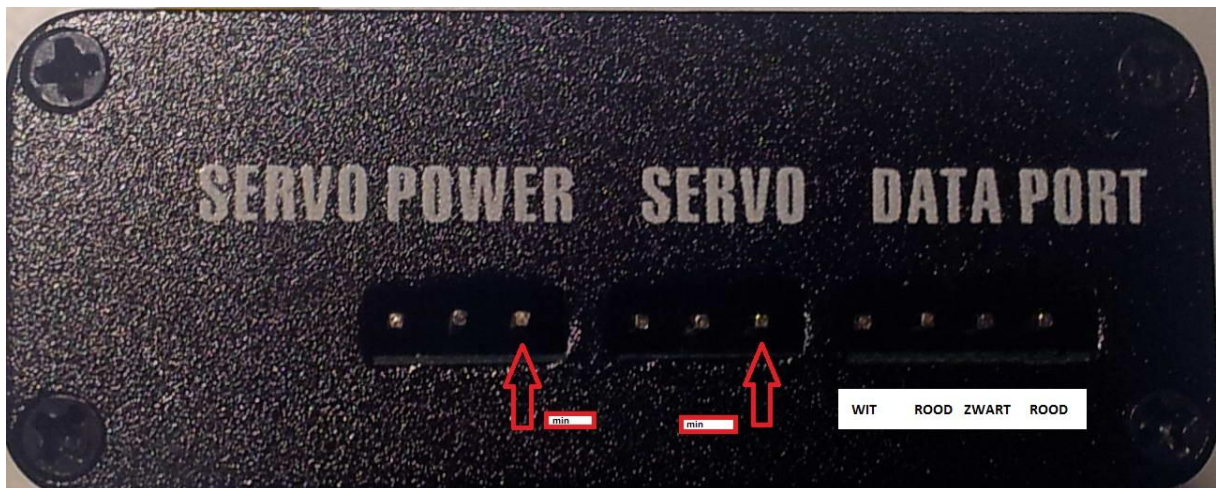


Enter: enter menu of onderdeel. Back: verlaat onderdeel en terug naar menu. Up/Data+: Scroll naar boven of verhoog een waarde. Down/Data-: Scroll naar beneden of verlaag een waarde.

Als je een instelling wilt veranderen, druk dan op ENTER, je ziet een knipperende "<<<", vervolgens drukken op UP/DATA+ of DOWN/DATA- om de waarde aan te passen.



Als je een accu wilt meten met de balans aansluitingen, steek je deze in de poort : "BATTERY MEASURE". De rechter aansluiting is de min !! Als je een accu wil testen met een JR of Futuba aansluiting stop je deze in de "SERVO POWER" poort. Maak wel eerst de gyro en de servo los, anders kunnen ze beschadigd worden.



Als je een servo wil testen gebruik je de "SERVO" poort en plug je de "SERVO POWER" poort als voeding. Als je een gyro wilt programmeren gebruik je de "DATA PORT". Hou de koperen vierkantjes van de plug boven.

4. VOLTMETER EN SERVOTESTER FUNCTIES. Sluit een accu aan op de “Battery Measure” poort of op de “SERVO POWER” poort om de G-BOX te laten opstarten.

POWER ON

Total voltage – afwisselende totale spanning en de cel spanning

Servo type – 1520 us analoge+d servo of 760 us digitale servo

Manual – handmatige bediening van de servo

3 point test – 1100 us (laag), 1520 us (middenstand) en 1940 us (hoog)

Automatic run – Druk + en – om de snelheid aan te passen

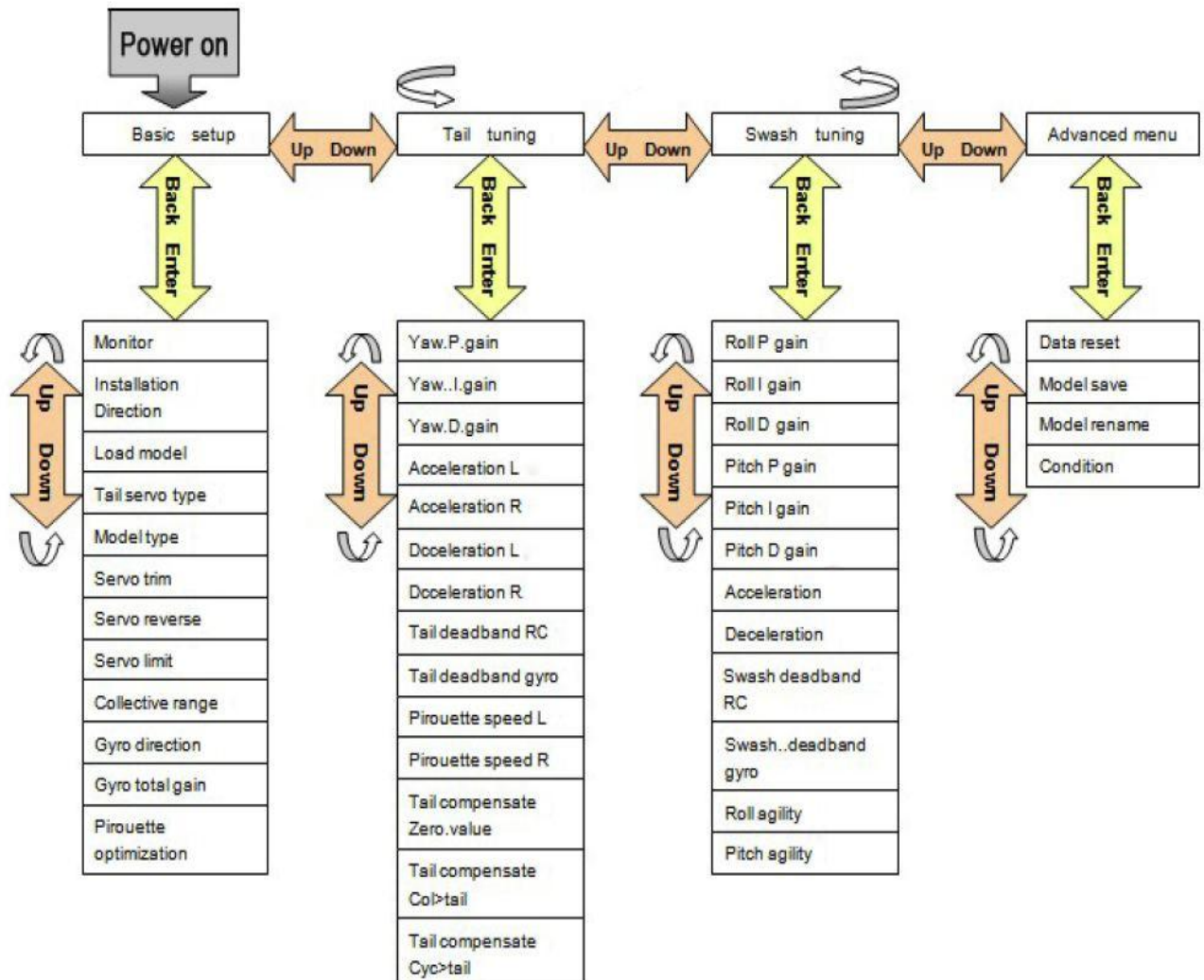
Servo speed – De tijd van positie 1 naar 2 weergeven

Servo – met + en – waarde van de dode band instellen tot beweging servo

Update – Toekomstige uitbreiding om te updaten via een PC.

5. PROGRAMMEREN VAN EEN DRIE ASSIGE GYRO.

(Tijdens aanzetten BACK toets ingedrukt houden om in Tail- en Swash tuning menu's te kunnen komen)



---BASIC SETUP---

(Mijn instellingen tussen haakjes, schuingedrukt en in het rood)

MONITOR – Checken van de zenderinstellingen en de gyro aansluitingen: pagina 1 “A” is het aileron kanaal, “E” elevator kanaal, “R” roer kanaal en “C” is het collective kanaal. Pagina 2: “G” tailgain, “A” gyro is in de AVCS mode en “N” zegt dat de gyro in de normale mode staat. “CONDITION” geeft de huidige instelling weer. Er zijn twee schermen.

INSTALLATION DIRECTION – Selecteer de montagestand van de gyro.

(DIRECTION 1)

LOAD MODEL – Downloaden van de data van de G-BOX naar de gyro.

(BEGINNER)

TAIL SERVO TYPE – Selecteer het servo model: “1520 us 71Hz”: alle servo’s zijn analoog. “1520 us 250Hz”: staart servo digitaal, swash is analoog. “1520 333Hz”: staart servo digitaal (futuba S9253, S9254, S9257 etc) swash digitaal, “760 us 400Hz” staart digitaal (futuba S9251, S9256, BLS251, MKSD8910, BLS980) swash digitaal, “960 us 333Hz”: staart digitaal (Logitech6100G, 3100G, Hitec5083MG) swashplate digitaal.

(1520 us 333Hz)

MODEL TYPE – Selecteer type swashplate: “Heli normaal”, “Heli 120”, “Heli 135”, “Heli 140” en “Heli 90”.

(Heli 120)

SERVO TRIM – Neutraal punt van de vier servo’s.

(1=21, 2=6, 3=-66, 4=31)

SERVO REVERSE – Alle servo richtingen andersom.

(1=+, 2=-, 3=+, 4=-)

SERVO LIMIT – Begrenzing van alle servo’s.

(Tail A=62, Tail B=114, Ail=100, Elev=100)

COLLECTIVE RANGE – collective pich verhouding, aanpassen van maximaal tot minimaal en de richting van de beweging.

(=-100)

GYRO DIRECTION –

(yaw=-, roll=+, pitch=-)

GYRO TOTAL GAIN – Totale niveau van de gyro in all richtingen.

(yaw=70, roll=70, pitch=70)

PIROUETTE OPTIMIZATION – Instelbaar

(direction=+)

---TAIL TUNING MENU---

YAW P GAIN (10-125) – evenredig aan het rate niveau *(=80)*

YAW I GAIN (10-125) – evenredig aan richting *(=25)*

YAW D GAIN (0-125) – evenredig aan het stop niveau *(=25)*

ACCELERATION L (7-125) – versnelling linker bocht *(=125)*

ACCELERATION R (7-125) – versnelling rechter bocht *(=125)*

DECELERATION L (7-125) – afremming linker bocht *(=20)*

DECELERATION R (7-125) – afremming rechterbocht *(=20)*

TAIL DEADBAND RC (0-125) – dode punt van de yaw gyro *(=80)*

TAIL DEADBAND GYRO (0-125) – *(=4)*

PIROUETTE SPEED L (15-60) – maximale bochtsnelheid naar links *(=30)*

PIROUETTE SPEED R (15-60) – maximale bochtsnelheid naar rechts *(=30)*

TAIL COMPENSATE COL>TAIL (-125-+125) – verhouding collective pitch tot staart pitch *(=0)*

TAIL COMPENSATE CYC>TAIL (-125-+125) – verhouding cyclic pitch tot staart pitch *(=0)*

---SWASH TUNING MENU---

ROLL P GAIN (10-125) – niveau rol snelheid (=80)

ROLL I GAIN (10-125) – rol as niveau (=120)

ROLL D GAIN (0-125) – evenredig aan het stop niveau van de rol as (=0)

PITCH P GAIN (10-125) – evenredig aan het pitch niveau (=80)

PITCH I GAIN (10-125) – evenredig aan richting (=120)

PITCH D GAIN (0-125) – stop niveau van de pitch as (=0)

ACCELERATION (7-125) – versnelling van de rol en pitch beweging (=125)

DECELERATION (7-125) – afremming van de rol en pitch beweging (=40)

SWASH DEADBAND RC (0-125) – het “dode” gebied van de aileron en elevator stick (=40)

SWASH DEADBAND GYRO (0-125) – het “dode” gebied van de rol- en pitch gyro's (=40)

ROLL AGILITY (15-60) – evenredig aan de maximale rol snelheid (=30)

PITCH AGILITY (15-60) – evenredig aan de maximale pitch snelheid (=30)

---ADVANCED MENU---

DATA RESET – Reset alle instelling weer op standaard

MODEL SAVE – Sla de instellingen in de G-BOX op als een model

MODEL RENAME – Geef het model dat opgeslagen is een andere naam

CONDITION – Selecteer een voorwaarde. In een gyro zijn twee voorwaarden opgeslagen: conditie 1 en conditie 2. Elke conditie kan een aantal instellingen bevatten.